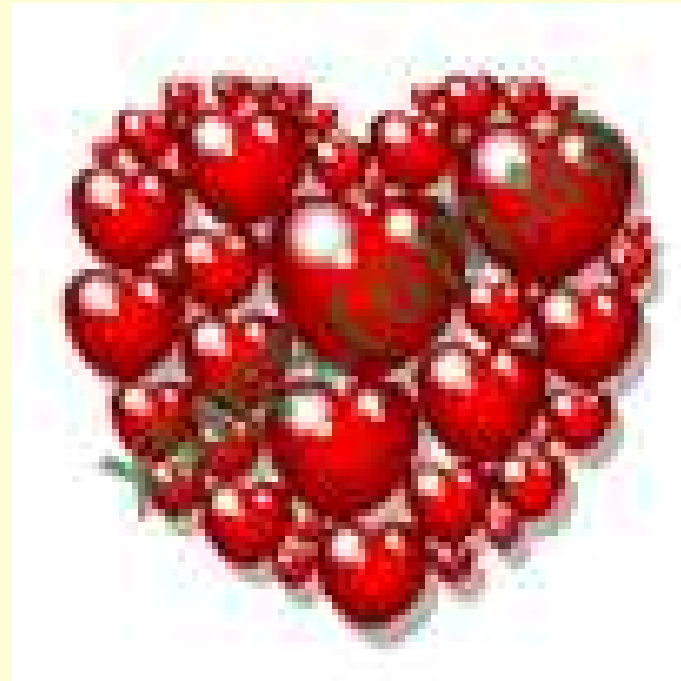


Механические колебания

11 класс



● Механические колебания
— это движения, которые
точно или
приблизительно
повторяются через
определенные интервалы
времени



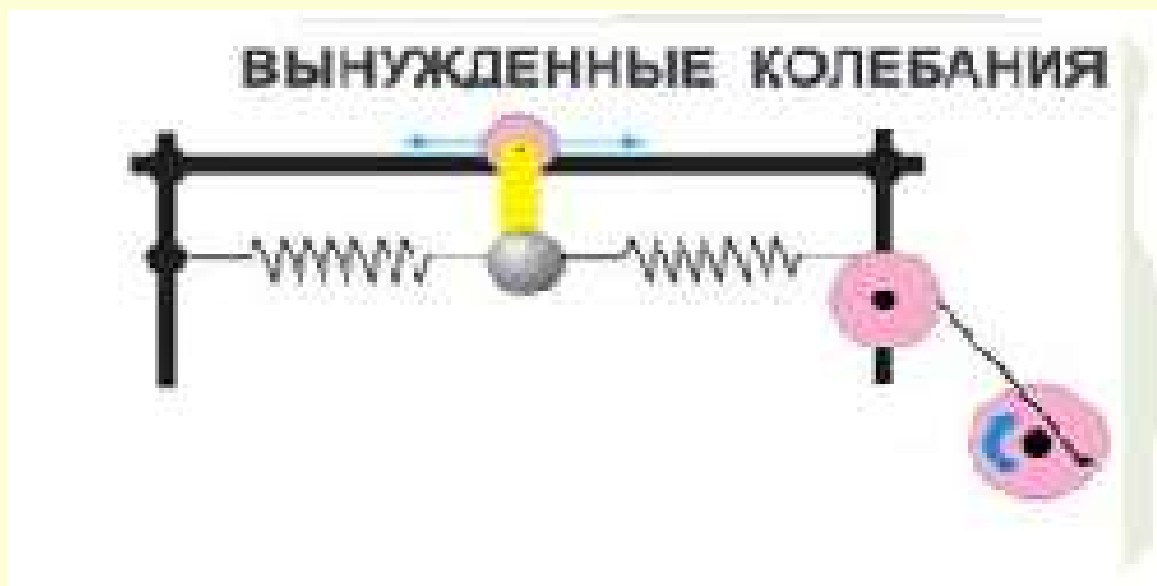
- По характеру физических процессов в системе, которые вызывают колебательные движения, различают три основных вида колебаний:

свободные

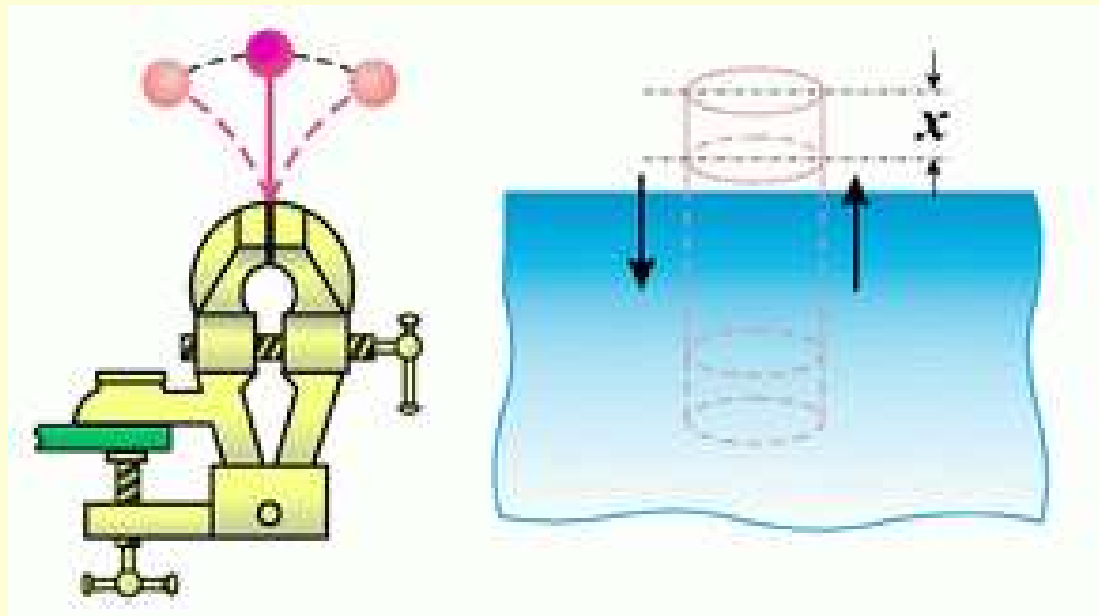
вынужденные

автоколебания

- **Вынужденные колебания** – это колебания, которые происходят под действием внешней, периодически изменяющейся силы.



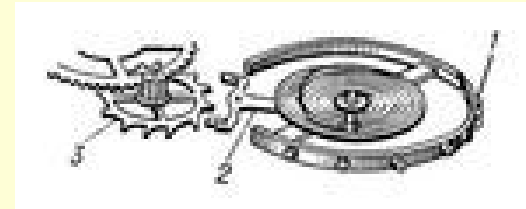
- **Свободные колебания** – это колебания, которые возникли в системе под действием внутренних сил, после того, как система была выведена из положения устойчивого равновесия.



- Автоколебаниями называются незатухающие колебания, которые могут существовать в системе без воздействия на неё внешних периодических сил.



Маятниковые часы

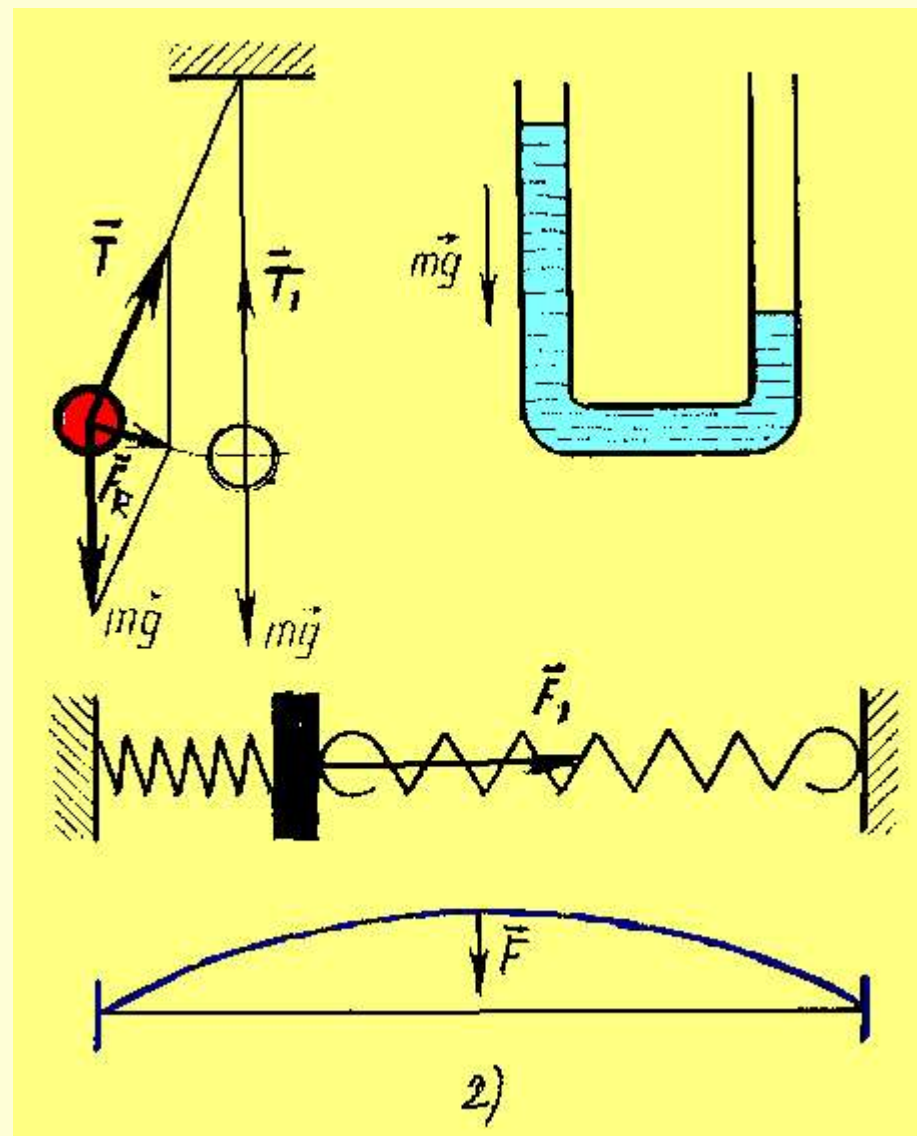
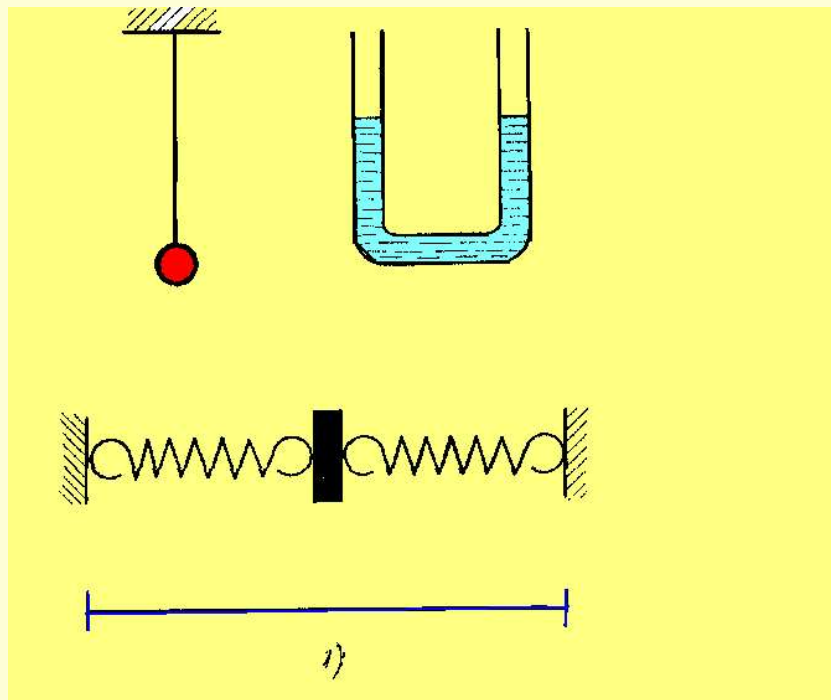


Часы с балансиrom.

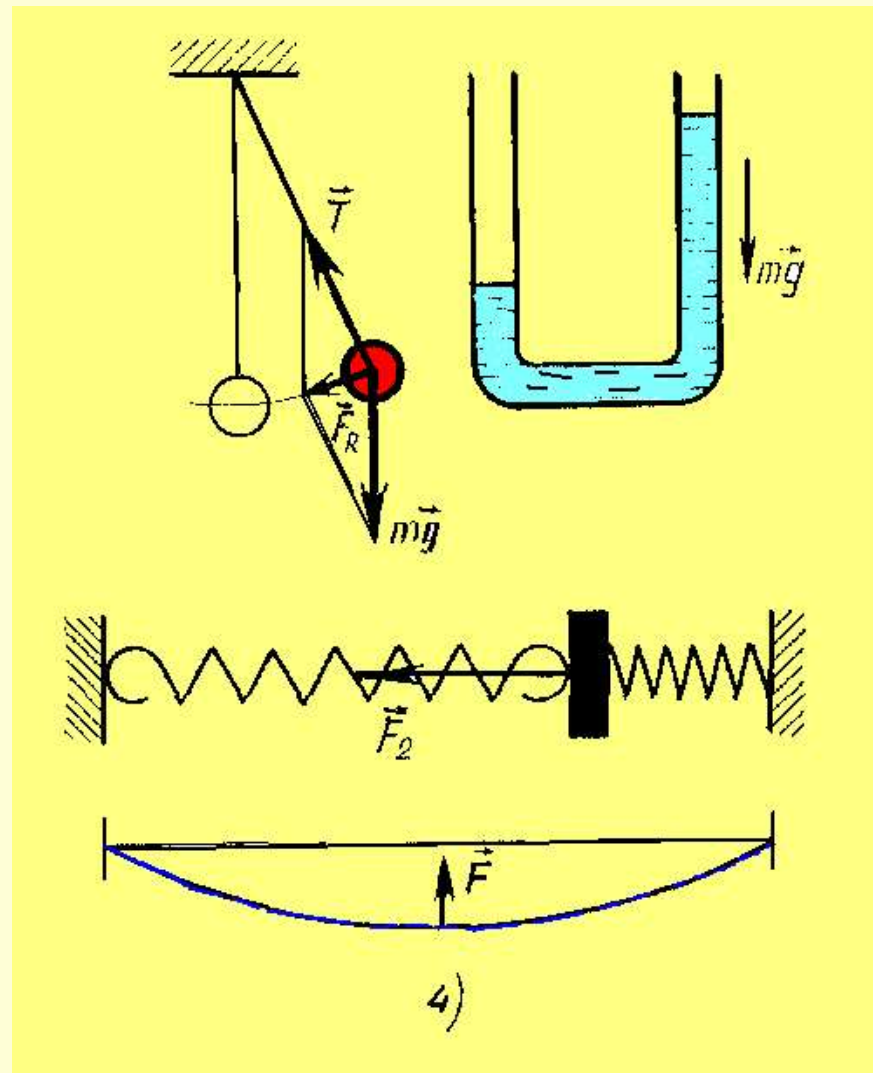
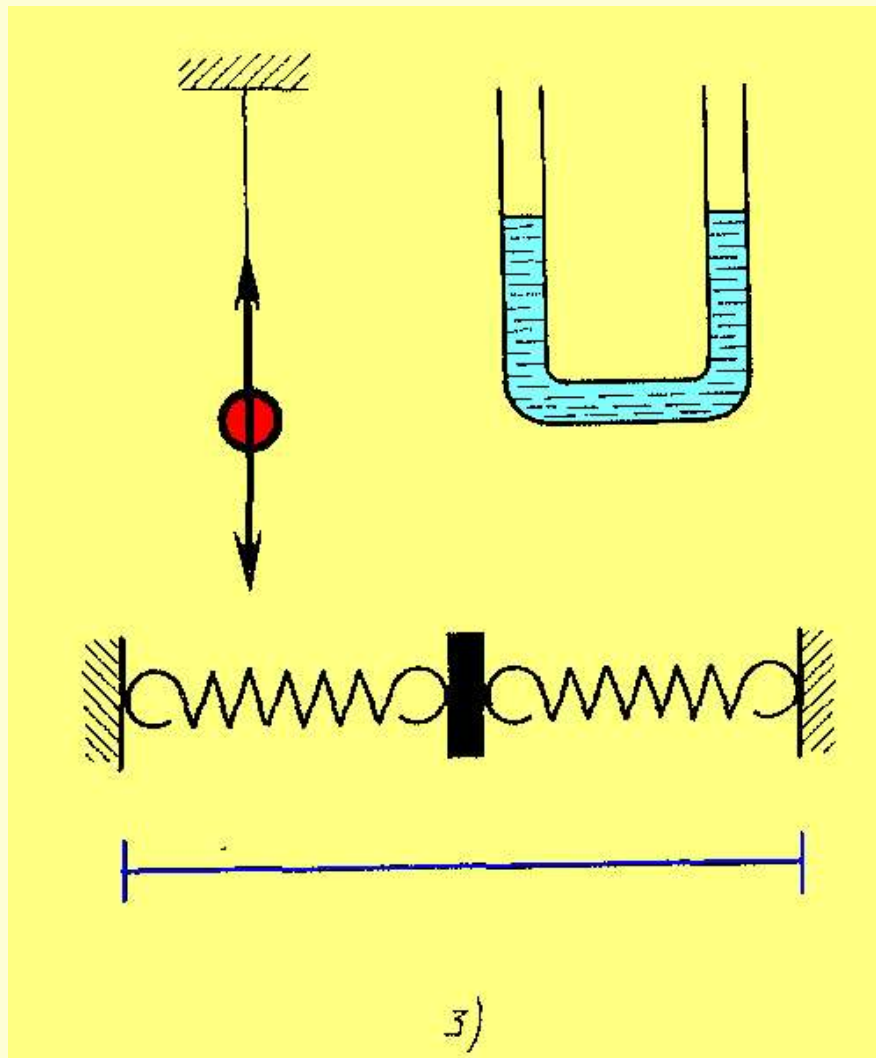
Спусковой механизм часов:

- 1 — балансиr;
- 2 — анкерная вилка;
- 3 — спусковое колесо

Колебательные системы




Колебательные системы

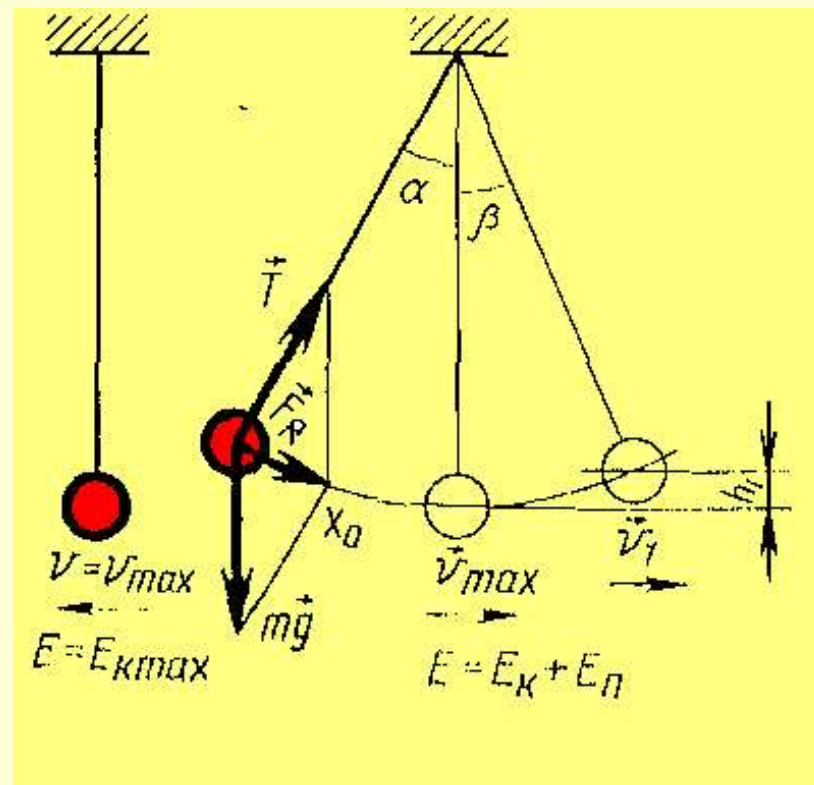
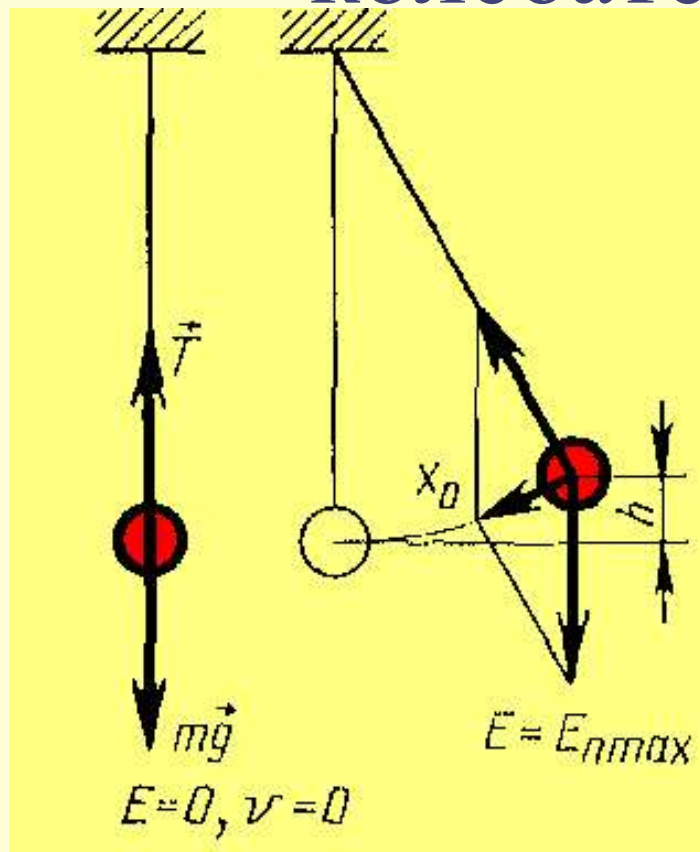




Условия возникновения колебаний


- Наличие положения устойчивого равновесия, при котором равнодействующая сила равна нулю.
 - Хотя бы одна сила должна зависеть от координат.
 - Наличие в колеблющейся материальной точке избыточной энергии.
 - Если вывести тело из положения равновесия, то равнодействующая не равна нулю.
 - Силы трения в системе малы.
- 

Преобразование энергии при колебательном движении



● В неустойчивом равновесии имеем

$$E_{п} \leftrightarrow E_{к} \leftrightarrow E_{п} \leftrightarrow E_{к} \leftrightarrow E_{п}$$

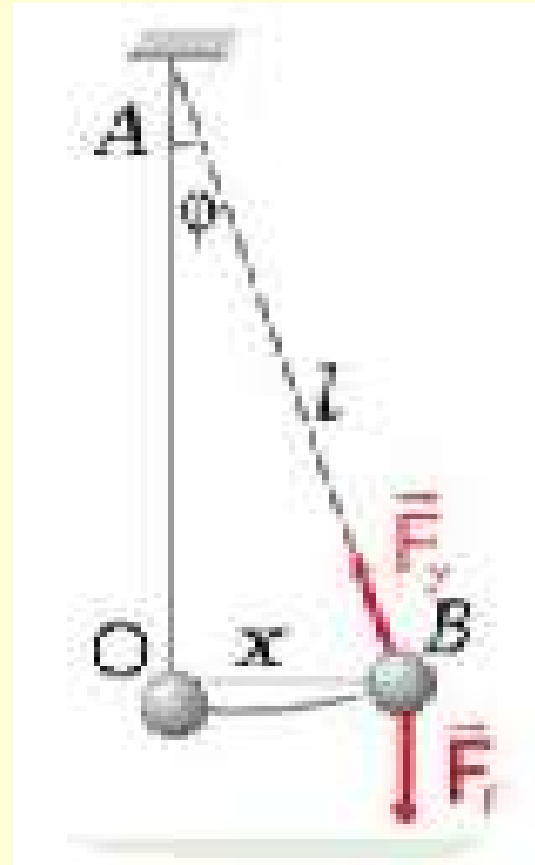
- 
- За полное колебание (колебательное движение, которое вновь повторяется, называют полным колебанием)

$$mgh_{\max} = \frac{mV_1^2}{2} + mgh_1 = \frac{mV_{\max}^2}{2} = \text{const}$$

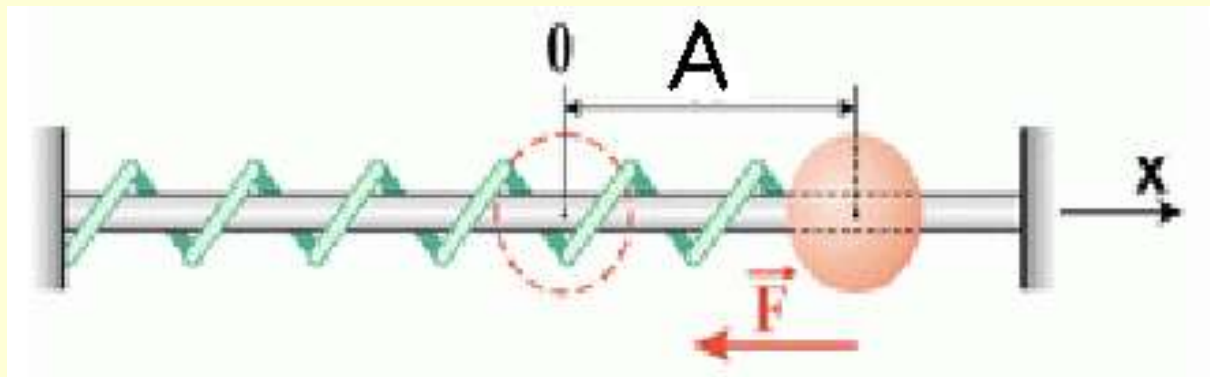
- Выполняется закон сохранения энергии.
- 

Параметры колебательного движения

- Смещение x – отклонение колеблющейся точки от положения равновесия в данный момент времени.




- Амплитуда x_{\max} или A – наибольшее смещение от положения равновесия.




- Период T – время одного полного колебания. Выражается в секундах.
- Частота ν – число полных колебаний за единицу времени. Выражается в герцах(Гц).

$$T = \frac{1}{\nu}$$

$$\nu = \frac{N}{t}$$

- 
- Циклическая (круговая) частота колебаний – частота , равная числу колебаний , совершаемых материальной точкой за $\frac{2\pi}{c}$

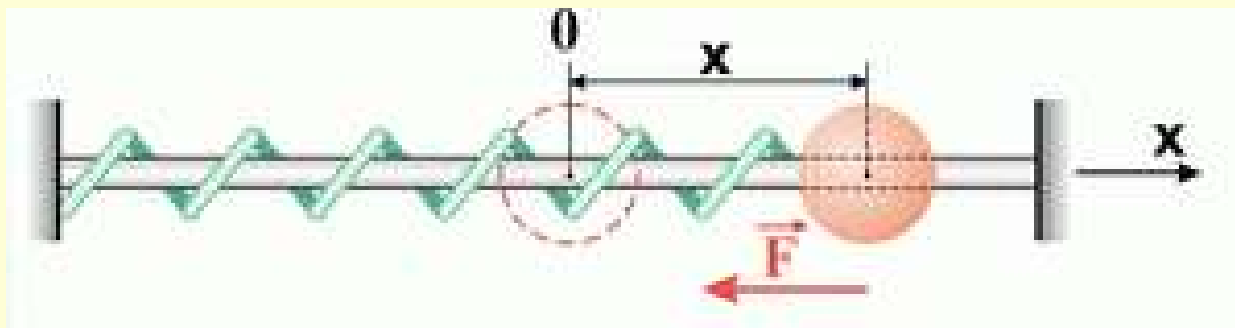
$$\omega = 2\pi\nu = \frac{2\pi}{T}$$


Свободные колебания пружинного маятника

- $F_x = -kx$ – закон Гука
- $F_x = ma_x$ – второй закон Ньютона
- $ma_x = -kx$, $a_x = -kx/m$, $k/m = \text{const}$

$$a_x = -\frac{k}{m}x$$

уравнение свободных колебаний пружинного маятника.



- Ускорение тела, колеблющегося на пружине, не зависит от силы тяжести, действующей на это тело, но пропорционально смещению и направлено в сторону равновесия.

